

INTRODUZIONE AI ROUGH PATHS CONTROLLATI

Cominceremo la trattazione con un Lemma motivazionale, già visto (in parte) negli scorsi paragrafi.

LEMMA

Sia $(X, \mathbb{X}) \in \mathcal{E}^\alpha([0, T], V)$ un Rough Path (con $\alpha > \frac{1}{3}$),
e sia:

$$F \in C_b^2(V, L(V, W))$$

Sia quindi $\gamma : [0, T] \rightarrow L(V, W)$ dato da:

$$\gamma_s = F(X_s),$$

e sia $\gamma'_s : [0, T] \rightarrow L(V, L(V, W))$ dato da:

$$\gamma'_s = \mathcal{D}F(X_s)$$

Definiamo infine, per $(s, t) \in [0, T]^2$:

$$R_{s,t}^{\mathcal{D}^2 F} = \gamma_{s,t} - \gamma'_s X_{s,t}$$

Allora:

- $\gamma \in C^{0, \alpha}([0, T], L(V, W))$;
- $\gamma' \in C^{0, \alpha}([0, T], L(V, L(V, W)))$;
- $R^{\mathcal{D}^2 F} \in C^{0, 2\alpha}([0, T]^2, L(V, W))$.

Dim.

Dato che $F \in C_b^2(V, L(V, W))$, allora:

$$\|\mathcal{D}F\|_\infty < +\infty, \quad \|\mathcal{D}^2 F\|_\infty < +\infty$$

Allora:

$$\begin{aligned} \|\gamma_{s,t}\| &\leq \|F(X_t) - F(X_s)\| \leq \\ &\leq \|\mathcal{D}F\|_\infty \|X_t - X_s\| = \|\mathcal{D}F\|_\infty \|X_{s,t}\| \end{aligned}$$

In modo del tutto simile:

$$\|\gamma'_{s,t}\| \leq \|\mathcal{D}^2 F\|_\infty \|X_{s,t}\|$$

Decidiamo allora che:

$$\begin{cases} [\gamma]_\alpha \leq \|\mathcal{D}F\|_\infty [X]_\alpha \\ [\gamma']_\alpha \leq \|\mathcal{D}^2 F\|_\infty [X]_\alpha \end{cases}$$

da cui $\gamma \in C^{0, \alpha}([0, T], L(V, W))$, $\gamma' \in C^{0, \alpha}([0, T], L(V, L(V, W)))$.

Definiamo ora:

$$\begin{aligned}\phi: [0, 1] &\rightarrow L(V, W) \\ \int &\rightarrow F(X_s + \int X_{s,t})\end{aligned}$$

Allora, dalla teoria degli integrali di Taylor, esiste ^{c.v.d.} tale che:

$$\begin{aligned}R_{s,t}^y &= F(X_t) - F(X_s) - DF(X_s) X_{s,t} = \\ &= \frac{1}{2} D^2F(X_s + \int X_{s,t})(X_{s,t}, X_{s,t}),\end{aligned}$$

ove:

$$\begin{aligned}D^2F &\in L(V, L(V, L(V, L(V, W)))) \cong \\ &\cong L(V, L(V \otimes V, L(V, W)))\end{aligned}$$

Segue allora che:

$$[R^y]_{2\alpha} \leq \frac{1}{2} \|D^2F\|_{\infty} [X]_{\alpha}^2,$$

da cui $R^y \in C^{0,2\alpha}([0, T]^2, L(V, W))$, c.v.d.

OSSERVAZIONE

Se di R^y dei dettagli motivazionali, anche piuttosto pesanti, il lemma ci dice che, data $(X, \mathbb{X}) \in \mathcal{P}^{\alpha}$, e $F \in C_b^2$, allora con quella scelta della coppia $(Y, Y') \in C^{0,\alpha} \times C^{0,\alpha}$ si ha $R^y \in C^{0,2\alpha}$.

Motivati dall'osservazione, diamo allora una definizione.

Per essere più generali possibile, e anche per allargare la notazione, sarà $Y: [0, T] \rightarrow \bar{W}$ (con \bar{W} spazio di Banach): in molti casi sarà $\bar{W} = L(V, W)$, ma altre scelte sono sensate, in altri contesti.

Dato un cammino $X \in C^{0,\alpha}([0, T], V)$, diciamo che un cammino $Y \in C^{0,\alpha}([0, T], \bar{W})$ è **CONTROLLATO** da X se esiste $Y' \in C^{0,\alpha}([0, T], L(V, \bar{W}))$ tale che sia:

$$R^y \in C^{0,2\alpha}([0, T]^2, \bar{W}),$$

dove:

$$R_{s,t}^y = Y_{s,t} - Y'_s X_{s,t}$$

Tale definizione implica la definizione di ROUGH PATH
CONTROLLATO:

$$(Y, Y') \in \mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], \bar{W})$$

OSSERVAZIONE

Osserviamo che Y' dipende da X , e che, se esiste, non è necessariamente unico. Chiameremo Y' DERIVATA DI GUBINELLI di X . Nel prossimo paragrafo discuteremo dell'unicità.

Se $(Y, Y') \in \mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], \bar{W})$, allora, $R^Y: [0, T]^2 \rightarrow \bar{W}$ è tale che:

$$\|R^Y\|_{2\alpha} = \sup_{\substack{s, t \in [0, T] \\ s \neq t}} \frac{|R_{s,t}^Y|}{|t-s|^{2\alpha}} < +\infty$$

Periamo allora definire $\mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], \bar{W})$ della seminorma:

$$[(Y, Y')]_{X, 2\alpha} \stackrel{\text{def}}{=} [Y']_{\alpha} + \|R^Y\|_{2\alpha}$$

Al solito, tale seminorma è nulla solo se Y' e R^Y sono costanti. Se allora consideriamo la norma seguente:

$$\|(Y, Y')\|_{X, 2\alpha} \stackrel{\text{def}}{=} [(Y, Y')]_{X, 2\alpha} + \|Y_0\| + \|Y'_0\|,$$

allora $\mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], \bar{W})$, munito di tale norma, è uno spazio di Banach.

Se si tiene allora $\mathcal{C}^{\alpha}([0, T], V)$ non sia nemmeno uno spazio vettoriale, per $(X, \mathbb{X}) \in \mathcal{C}^{\alpha}([0, T], V) \times \mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], \bar{W})$ è uno spazio di Banach. Lo spazio totale è allora:

$$\mathcal{C}^{\alpha} \times \mathcal{D}_X^{2\alpha} \stackrel{\text{def}}{=} \coprod_{(X, \mathbb{X}) \in \mathcal{C}^{\alpha}} \{(X, \mathbb{X})\} \times \mathcal{D}_X^{2\alpha}$$

È un sorta di fibrato, con spazio base $\mathcal{C}^{\alpha}([0, T], V)$, ma non è da intendersi come un vero e proprio fibrato, in quanto le fibre non sono tra loro isomorfe. Informalmente parlando, infatti, $\mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], \bar{W})$ è tanto più ricco quanto più (X, \mathbb{X}) è regolare.

ALCUNE OSSERVAZIONI

Cominciamo osservando che la seminorma su $\mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], \bar{W})$ introdotta nello stesso paragrafo controlla l' α -Hölderianità di Y . Infatti:

$$R_{s,t}^Y = Y_{s,t} - Y'_s X_{s,t},$$

da cui:

$$[Y]_\alpha \leq [R^Y]_\alpha + \|Y'\|_\infty [X]_\alpha$$

Ora, se ad esempio l'intervallo temporale è $[0, T]$:

$$\begin{aligned} [R^Y]_\alpha &= \sup_{\substack{s, t \in [0, T] \\ t \neq s}} \frac{\|R_{s,t}^Y\|}{|t-s|^\alpha} = \sup_{\substack{t, s \in [0, T] \\ t \neq s}} \frac{\|R_{s,t}^Y\|}{|t-s|^{2\alpha}} |t-s|^\alpha \leq \\ &\leq T^\alpha \|R^Y\|_{2\alpha} \leq T^\alpha [(Y, Y')]_{X, 2\alpha} \end{aligned}$$

D'altra parte, per $s \in [0, T]$:

$$\|Y'_s\| \leq \|Y'_0\| + \|Y'_s - Y'_0\| \leq \|Y'_0\| + [Y']_\alpha T^\alpha,$$

da cui:

$$\begin{aligned} \|Y'\|_\infty &\leq \|Y'_0\| + [Y']_\alpha T^\alpha \leq \\ &\leq \|Y'_0\| + [(Y, Y')]_{X, 2\alpha} T^\alpha \end{aligned}$$

Si fa allora, usando maggiorazioni elementari:

$$[Y]_\alpha \leq (T^\alpha + 1)(1 + [X]_\alpha)(\|Y'_0\| + [(Y, Y')]_{X, 2\alpha})$$

Concludiamo ora il paragrafo dando un'idea del perché $\mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], \bar{W})$ è tanto più ricco quanto più (X, \mathbb{X}) è regolare: una trattazione dettagliata porterebbe via troppo tempo.

Supponiamo che $(X, \mathbb{X}) \in \mathcal{C}^\alpha([0, T], V)$ sia in realtà tale che $X \in C^{0, 2\alpha}([0, T], V)$, e supponiamo che sia:

$$Y \in C^{0, 2\alpha}([0, T], \bar{W})$$

Allora, dato che per definizione:

$$R_{s,t}^Y = Y_{s,t} - Y'_s X_{s,t},$$

la derivata di Gesimelli non è affatto unica.

In fatti $Y \equiv 0$ è una derivata di Gulimelli, ma in effetti ogni funzione continua (e quindi anche limitata) lo è.

Se invece X non è così regolare, ossia se, in termini informali, $(X, \mathbb{X}) \in \mathcal{C}^*([0, T], \bar{\omega})$ è "propriamente" un Rough Path, vi è unicità di Y : non entrano però nei dettagli della questione.

Un'altra ragione per l'esistenza di unicità della derivata di Gulimelli può essere la non-indipendenza delle componenti, per esponenti α reali in spazi multidimensionali.

A titolo di esempio, sia:

$$X : [0, T] \rightarrow \mathbb{R} \\ t \rightarrow (t, t),$$

e sia $Y = X$. Allora chiaramente Y è controllata da X , con:

$$Y_s \equiv \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix},$$

dato che $Y_{s,t} - Y_s X_{s,t} = X_{s,t} - X_{s,t} = 0$. In realtà, però, qualsiasi matrice stocastica è una derivata di Gulimelli, in quanto per ogni $P \in M(2, \mathbb{R})$ si ha:

$$P X_{s,t} = X_{s,t}$$

per ogni $s, t \in [0, T]$.

INTEGRAZIONE DI UN ROUGH PATH CONTROLLATO

Vogliamo ora estendere la nozione di integrale al caso di un cammino γ controllato da X , integrato sul Rough Path $(X, \mathbb{X}) \in \mathcal{P}^\alpha([0, T], V)$, con $\alpha \in]\frac{1}{3}, \frac{1}{2}]$.

Del lemma visto all'inizio della trattazione, se $\gamma_s = F(X_s)$, con F sufficientemente regolare, allora $\gamma'_s = DF(X_s)$, nel senso della definizione di cammino controllato. Dunque i cammini di questa forma sono "prototipi" di cammini controllati.

Usando la notazione introdotta in precedenza, sia:

$$\bar{w} = L(V, W)$$

Ricordando quanto fatto per definire l'integrale:

$$\int_0^t F(X_s) dX_s,$$

l'idea è ancora una volta quella di definire l'integrale come limite di una successione di somme di Riemann.

Senza perdere di generalità, sia $[0, T] = [0, 1]$. La prima idea è quella di definire l'integrale in questo modo:

$$\int_0^1 \gamma_s dX_s \stackrel{\text{def}}{=} \lim_{m \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^{m-1} \gamma_{t_k^{(m)}} X_{t_k^{(m)}, t_{k+1}^{(m)}} + \gamma'_{t_k^{(m)}} \mathbb{X}_{t_k^{(m)}, t_{k+1}^{(m)}},$$

ove $(\pi_m)_{m \in \mathbb{N}^+}$ è una successione di partizioni incompatibili, con:

$$\lim_{m \rightarrow +\infty} |\pi_m| = 0,$$

e:

$$\pi_m = \{ t_0^{(m)} = 0, t_1^{(m)}, \dots, t_m^{(m)} = 1 \}$$

per ogni $m \in \mathbb{N}^+$.

OSSERVAZIONE

È facile vedere $\gamma'_s \mathbb{X}_{s,t}$, con s, t opportuni, ha senso con il seguente isomorfismo:

$$L(V, L(V, W)) \cong L(V \otimes V, W)$$

L' integrale così definito, α esiste, è a valori in W .

TEOREMA (DI SUBINELLI)

Sia $T > 0$, e sia $(X, \mathbb{X}) \in C^\alpha([0, T], V)$, con $\alpha > \frac{1}{3}$.

Sia poi:

$$(Y, Y') \in \mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], L(V, W))$$

Allora esiste una costante $C = C(T, \alpha)$ tale che:

- L' integrale primo definito esiste, e per ogni $s \leq t$ in $[0, T]$ si ha:

$$\left\| \int_s^t Y_z dX_z - Y_s X_{s,t} - Y'_s \mathbb{X}_{s,t} \right\| \leq C ([X]_\alpha \|R^Y\|_{2\alpha} + \|\mathbb{X}\|_{2\alpha} [Y']_\alpha) |t - s|^{3\alpha};$$

- La mappa:

$$\Phi : \mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], L(V, W)) \rightarrow \mathcal{D}_X^{2\alpha}([0, T], W)$$

$$\Phi(Y, Y') \stackrel{\text{def}}{=} \left(\int_0^\cdot Y_z dX_z, Y \right) = (\mathcal{I}, \mathcal{I}')$$

è una mappa lineare e continua, con la seguente stima:

$$[(\mathcal{I}, \mathcal{I}')]_{X, 2\alpha} \leq [Y]_\alpha + \|Y'\|_{L^\infty} \|\mathbb{X}\|_{2\alpha} + C ([X]_\alpha \|R^Y\|_{2\alpha} + \|\mathbb{X}\|_{2\alpha} [Y']_{2\alpha})$$

Dim.

L' obiettivo è quello di usare il sewing lemma. Definiamo allora:

$$A : \Delta_{0,T} \rightarrow W$$
$$A_{s,t} \stackrel{\text{def}}{=} Y_s X_{s,t} + Y'_s \mathbb{X}_{s,t}$$

Allora per $s \leq u \leq t$:

$$\delta A_{s,u,t} = \delta(YX)_{s,u,t} + \delta(Y'\mathbb{X})_{s,u,t},$$

con:

- $\delta(YX)_{s,u,t} = -Y_{s,u} X_{u,t}$;
- $\delta(Y'\mathbb{X})_{s,u,t} = -Y'_{s,u} \mathbb{X}_{u,t} + Y'_s \delta \mathbb{X}_{s,u,t}$,

con:

$$\delta X_{s,u,t} = X_{s,t} - X_{s,u} - X_{u,t} = X_{s,u} \otimes X_{u,t},$$

per la relazione di Chen, da cui:

$$\delta(Y'X)_{s,u,t} = -Y'_{s,u} X_{u,t} + Y'_s X_{s,u} \otimes X_{u,t}.$$

Dunque, riscrivendo:

$$\begin{aligned} \delta A_{s,u,t} &= -Y'_{s,u} X_{u,t} - Y'_{s,u} X_{u,t} + Y'_s X_{s,u} \otimes X_{u,t} = \\ &= [-Y'_{s,u} + Y'_s X_{s,u}] \otimes X_{u,t} - Y'_{s,u} X_{u,t} = \\ &= -R'_{s,u} X_{u,t} - Y'_{s,u} X_{u,t} \end{aligned}$$

Ora:

$$\begin{aligned} \|R'_{s,u} X_{u,t}\| &\leq \|R'_{s,u}\| \|X_{u,t}\| \leq \\ &\leq \|R'\|_{2\alpha} [X]_{\alpha} |t-s|^{3\alpha}, \end{aligned}$$

mentre:

$$\begin{aligned} \|Y'_{s,u} X_{u,t}\| &\leq \|Y'_{s,u}\| \|X_{u,t}\| \leq \\ &\leq [Y']_{\alpha} \|X\|_{2\alpha} |t-s|^{3\alpha} \end{aligned}$$

Dunque:

$$\|\delta A_{s,u,t}\| \leq ([X]_{\alpha} \|R'\|_{2\alpha} + [Y']_{\alpha} \|X\|_{2\alpha}) |t-s|^{3\alpha},$$

con $3\alpha > 1$: il Sewing Lemma è allora applicabile.

Tralasciamo ora i dettagli sulla continuità di Φ (che comunque discende dalla continuità di I , nell' enunciato del Sewing Lemma, rispetto ad A), e concentriamoci sulla seconda stima.

Si ha:

$$\begin{aligned} [(Z, Z')]_{2\alpha} &= [Z']_{\alpha} + \|R^Z\|_{2\alpha} = \\ &= [Y]_{\alpha} + \|R^Z\|_{2\alpha}, \end{aligned}$$

dunque è sufficiente mostrare che:

$$\|R^Z\|_{2\alpha} \leq \|Y'\|_{L^{\infty}} \|X\|_{2\alpha} + C([X]_{\alpha} \|R'\|_{2\alpha} + \|X\|_{2\alpha} [Y']_{2\alpha})$$

Ora:

$$R^Z_{s,t} = Z_{s,t} - Z'_s X_{s,t} = \int_s^t Y_c dX_c - Y_s X_{s,t},$$

da cui:

$$\begin{aligned} \left\| \int_s^t Y_z dX_z - Y_s X_{s,t} \right\| &\leq \|Y'\|_{L^\infty} \|X_{s,t}\| + \\ &+ C' \left([X]_\alpha \|R^Y\|_{2\alpha} + [Y']_\alpha \|X\|_{2\alpha} \right) |t-s|^{3\alpha} \leq \\ &\leq \|Y'\|_{L^\infty} \|X_{s,t}\| + C \left([X]_\alpha \|R^Y\|_{2\alpha} + [Y']_\alpha \|X\|_{2\alpha} \right) |t-s|^{2\alpha}, \end{aligned}$$

con:

$$C = \max \{ C', C' T^\alpha \},$$

da cui:

$$\begin{aligned} \|R^Z\|_{2\alpha} &\leq \|Y'\|_{L^\infty} \|X\|_{2\alpha} + \\ &+ C \left([X]_\alpha \|R^Y\|_{2\alpha} + [Y']_\alpha \|X\|_{2\alpha} \right) \end{aligned}$$

Per concludere, bisogna dimostrare che sia $Z \in C^{0,\alpha}([0,T],W)$.
In effetti, si ragiona come visto sopra, usando la disuguaglianza triangolare per stimare la quantità:

$$\left\| \int_s^t Y_z dX_z \right\|,$$

eventualmente ridefinendo la costante C .

La dimostrazione è dunque completa, c.v.d.

OSSERVAZIONE

Sia $f \in C^{0,2\alpha}([0,T])$, e siano (X, X) , (X', X') due Rough Paths in $\mathcal{R}^\alpha([0,T],V)$ tali che $X = X'$, e:
 $\forall s,t \in [0,T]: X'_{s,t} = X_{s,t} + f(t) - f(s)$

Allora, se $(Y, Y') \in \mathcal{D}_{X'}^{2\alpha}([0,T],W)$, risulta che:
 $(Y, Y') \in \mathcal{D}_X^{2\alpha}([0,T],W)$
(cioè è stabile).

Valle allora:

$$\begin{aligned} \int_s^t Y_z dX_z &= \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{\Pi_n} Y_{t_k} X'_{t_k, t_{k+1}} + Y'_{t_k} X_{t_k, t_{k+1}} = \\ &= \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{\Pi_n} Y_{t_k} X_{t_k, t_{k+1}} + Y'_{t_k} X_{t_k, t_{k+1}} + \\ &+ \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{\Pi_n} Y'_{t_k} [f(t_{k+1}) - f(t_k)] = \int_s^t Y_z dX_z + \int_s^t Y'_z df(z), \end{aligned}$$

ove il secondo integrale è da intendersi nel senso di Young, in quanto $\gamma \in C^{0,\alpha}([0,T])$, $f \in C^{0,2\alpha}([0,T])$, e $\alpha > \frac{1}{3}$, da cui $\alpha + 2\alpha > 1$.

Nel caso particolare in cui X è il moto Browniano, e X è definito mediante l'integrazione secondo Itô, e X' è definito mediante l'integrazione secondo Stratonovich, allora:

$$X'_{s,t} = X_{s,t} + \frac{t-s}{2}$$

Come conseguenza, ad esempio:

$$\begin{aligned} \int_s^t \gamma_z \circ dB_z &= \int_s^t \gamma_z dB_z + \int_s^t \gamma'_z d\frac{z}{2} = \\ &= \int_s^t \gamma_z dB_z + \frac{1}{2} \int_s^t \gamma'_z dz, \end{aligned}$$

se γ è controllato dal moto Browniano.